# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

- (54) VOICE RECOGNIZING DEVICE
- (11)63-259598 (43)26.10.1988 (19)JP
- (21)Appl.No.62-93613 (22)16.04.1987
- (71) MATSUSHITA ELECTRIC IND. Co., Ltd. (72) TAKESHI NORIMATSU
- (51) Int. Cl<sup>4</sup>. G10L 3/00

PURPOSE: The present invention relates to a voice recognizing device for drawing a recognition result by means of pattern-matching of a standard pattern and an input voice pattern, and is for the purpose of shortening sharply the time for a pattern-matching without deteriorating recognition performance.

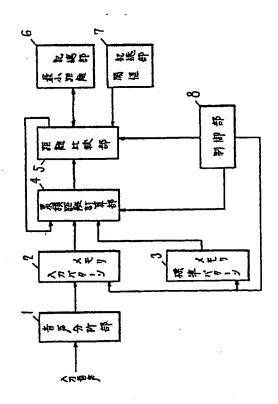
CONSTITUTION: A voice recognizing device of the present invention is comprised of

a voice analysis section 1 for outputting time series of peculiar vector from input voice,

an accumulated distance calculation section 4 for calculating an accumulated distance between an input voice pattern analyzed in the voice analysis section 1 and each of standard patterns preset in a memory 3 for each of flames of input pattern,

a distance comparison section 5 for stopping the accumulated distance calculation when the accumulated distance value in a adjustment window obtained at the accumulated distance calculation section 4 exceeds a smaller one of the minimum accumulated distance value up to the present and preset threshold value, and

aminimum distance storage section 6 for storing a standard pattern which has completed the accumulation distance calculation to the last frame of the input voice without stopping the calculation, and for storing the distance value for the standard pattern as the minimum distance up to the present.



- 1 ··· voice analysis section, 2 ··· input pattern memory,
- 3... standard pattern memory,
- 4 ··· accumulated distance calculation section,
- 5 "distance comparison section,
- 6 ··· minimum distance storage section
- 7... threshold storage section, 8... control section

## Translated Excerpt of Citation 2

Page 2, From Upper-Right Column, Line 12 to Lower-Left Column, line 4:

## "Action

By the thus constructed voice recognizing device of the present invention, for each frame of the input voice, the distance calculation is stopped when the obtained distance value exceeds a smaller one of the minimum accumulated distance value up to the present and preset threshold value, and then another distance calculation with the next standard pattern is started.

Subsequently, a standard pattern, which has completed the distance calculation to the last frame of the input voice, is stored and the distance value for the standard pattern is stored. Accordingly, it is not necessary to perform distance calculation to the end for each of all standard patterns, and moreover, recognition results are obtained when the calculations for all standard patterns are completed. Thus, it is possible to provide a voice recognizing device which enables reductions in time for a recognizing process."

\* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \* \*

⑲ 日本 国 特 許 庁 (JP)

① 特許出願公開

## 母公開特許公報(A)

昭63-259598

⊕Int.Cl.⁴ G 10 L

織別記号 301 庁内整理番号 D-7627-5D Z-7627-5D ◎公開 昭和63年(1988)10月26日

ィーラリ 審査請求 未請求 発明の数 1 (全4頁)

3/00

②特 願 昭62-93613

**空出** 願 昭62(1987)4月16日

母 明 者 則 松 武 志 切出 願 人 松下電器産業株式会社 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器產業株式会社内

大阪府門真市大字門真1006番地

②代理人 弁理士 中尾 敏男 外1名

明 細 書

発明の名称
 音声認識装置

## 2、特許請求の範囲

3、発明の詳細な説明産業上の利用分野

本発明は、懐単パターンと入力音声パターンと のパターンマッチングにより認識結果を導き出す 音声認識装置に関するものである。

### 従来の技術

一般に、音声認識装置では、入力音声パターン と辞書に客えられた各標準パターンとの類似度を 計算し、類似度の最大となる標準パターンを認識 結果とする方法が行なわれている。

以下図面を参照しながら、従来の音声認識装置の一例について説明する。第3図は従来の音声認識装置の一例を示すプロック図である。第3図にないて、31は入力音声を分析する音声分析の時本の特徴ペターンメモリ、33は標準ペターンドを敬べクトルの時本列を記憶する標準ペターン時を引い、34は入力音声と各標準ペターン間の距離を引き出する果族距離計算部、35は認識最補音声を講真する果族距離計算部、35は認識最補音声を講真は出す認識結果判定部である。

以上のように構成された音声認識装置について 以下その動作を説明する。 まず、入力された音声は音戸分析部31で特徴ベクトルの時系列に変換され入力パターンメモリ32に記憶される。次に累扱距離計算部34で入力音戸と標準パターンメモリ33に記憶された各標準パターンとの間で両者間の距離を計算し、認識結果判定部35で得られた距離値の中で最小値を与える標準パターンを認識侯補音声として出力する。

発明が解決しようとする問題点

しかしながら上記の音声認識装置では、入力音 声と源単パターン全てとの間で入力音声の最終フ レームまで距離計算を行わなければならず、特に 動的計画法を用いたパターンマッチングを行う場合には累徴距離計算に多くの時間を要やし、標準 パターンが増大すると実時間処理が難しくなると いう問題点を有していた。

本発明は上配問題点に登み、認識性能はそのままでバターンマッチングに要する処理時間を大幅 に短縮できる音声認識装置を提供するものである。 問題点を解決するための手段

報計算を行う必要がなく、またすべての標準パターンとの処理が終了した時点で認識結果が得られることになり、認識処理に要する時間を大幅に短縮できる音声認識装置を提供することができる。

#### 舆 施 例

以下本発明の一実施例の音声認識装置について、図面を参照しながら説明する。

上記問題点を解決するために本発明の音声認識 装置は入力音声から特徴ペクトルの時系列を出力 する音声分析部と、入力音声の各フレームでに 類単パターンとの果積距離を計算する累積距離計 算部と、累積距離計算部で得られた整合窓内の架 積距離がすべて、これまでに得られた最小累積距離 離と予め与えられたしきい値との最小値を知えた 時点で距離計算を中止し次の標準パターンとの距離 離計算に移る距離比較部と、最後まで計算にれた 標準パターンとその距離値を配慮する最小距離記 憶部とを備えたものである。

#### 作 用

本発明は上配に述べた構成によって、入力音声の各フレームごとに、得られた距離値が、現在までの最小果積距離値と母初に与えられたしきい値の小さい方の値を超えた時点で距離計算を中止し次の振弊パターンとの距離計算された復準パターンとその正離値を最小距離としてそのつど記憶することにより、すべての標準パターンと最後まで距

比較部、6はとれまでに得られた最小距離値とその距離値を与える標準パターンを記憶する最小距離記憶部、7は累積距離計算を途中で中止するかを判定するために予め設定された距離しきい値を記憶するしきい値配憶部、8は入力パターンメモリ2、標準パターンメモリ3、累積距離計算部4、距離比較部5、最小距離記憶部6、しきい値配像部7の動作を制御する制御部である。

第2図は第1図の音声認識装置の動作概念を説明する為の図である。

以上のように構成された音声認識装置について、 以下第1 函及び第2 図を用いてその動作を詳細に 説明する。

まず、マイクロホン等を通して入力された音声は音声分析部1に入力され特徴ベクトルの時系列(例えば、1の大元の線形予測係数)に変換された後、入力パターンメモリ2に記憶された入力音声と標準パターンメモリ3に記憶された標準パターンとの間でパターンマッチングを開始する。

なお予め果役距離のしきい値S1の値がしきい値記憶部でに記憶されている。S1の値は、果殺 距離値がとれ以上になると類似度が小さいため、 この時の標準バターンは認識結果ではありえない ととを判定するため予め与えられた距離性のしき い値である。

始めに最小距離配憶部のに最小距離の初期値と して非常に大きを値をセットする。即ち最小距離 値をS2として

S 2 = ∞

(0)

とする。さらに S=S1とする。(SはS1と S2との最小値である。)

その後各領準パターンと入力パターンの第1フレームから収番に累積距離計算部4で距離を計算する。

とこで入力音声のフレーム長をI、現在処理を 行っている標準パターンのフレーム長をJ、パタ ーンマッチングを行う整合窓の幅をRとし、また パターンマッチング処理は現在入力音声の第1フ

なるので、その距離値及びその距離値を与える標準パターンを最小距離記憶部 6 K記憶させ 5 2 の値を更新する。さらに 5 1 と 5 2 の値を比較し、小さい方の値を 5 とする。

上記の処理を標準パターンメモリコに配値されたすべての標準パターンについて処理し終わると、 その時に得られている最小距離記憶部ののS2の 距離値を与える標準パターンを認識食補音声として、制御部でから外部に出力する。

以上のように本実施例によれば、入力音声の各フレームととに標準パターンとの累積距離を計算する累積距離計算部々と、現在まで処理し終わった標準パターンのうち最小距離を与える標準のターンとその距離値を記憶する最小距離内の累積距離と予め与えられた距離しきい値を超えた時段距離と予め与えられた距離したい値を超えた時段でマッチング処理を中断する距離比較部ちとを設けたことにより、すべての標準パターンと入力音声の最終フレームまで処理をする必要がなく、パターンマッチングに要する処理時間を大幅に短縮す

レームまで進んできているものとする。とれらの 様子は第2図に示してある。距離計算のための衝 化式は第2図のDPパスに代表されるような非対 称型のものを使用する。

まず果板距離計算部4で入力音声の第1フレームについて整合窓幅R内の累積距離を計算する。 とこで得られた各距離値をD<sub>1</sub>,D<sub>2</sub>,......D<sub>R</sub>(第 2 図で斜線内の各点での累積距離)とする。次に 距離比較部5で、累積距離計算部4で得られた各 累積距離値とSとを比較し、

 $DK (K = 1, \dots R) > S \dots (1)$ 

の条件を満足するとこれ以降のパターンマッチング処理を中断し、次の標準パターンとのマッチング処理に移る。(1)式の条件を満たさなければ、入力音声の第1+1フレーム以降について同様の処理を続ける。

また(1)式の条件を満たさずに入力音声の最終フレーム1まで処理を完了したときは、得られた果 統距離値はこれまでの最小距離値を与えることに

るととができる。

発明の効果

以上のように本発明は入力音声の特徴ペクトル の時系列を出力する音声分析部と、入力音声の各 フレームどと忙整合窓幅分の標準パターンとの界 **校距離を計算する累積距離計算部と、累積距離計** 算部で得られた整合窓内の累積距離がすべて、現 在までに得られている最小累肤距離と予め与えら れている距離しきい値との最小値を超えた時点で マッチシグ処理を中断し次の標準パターンとの距 離計算に移る距離比較部と、距離比較部で処理を 中断せずに最後まで計算された標準パターンとそ の果俄距離値を現在までの最小距離値として配位 する最小距離記憶部とを設けることにより、登録 された全標準パターンと入力音声の最終フレーム まで距離計算を行う必要がなく、また全様準パタ ーンとのパターンマッチング処理が終了した時点 で最小距離を与える標準パターンが既に最小距離 配憶部に得られることになり、パターンマッチン グに要する時間を大幅に短縮でき標準パターンが

増加しても実時間処理に十分に耐えりる音声認識 装置を提供することができる。

## 4、図面の簡単な説明

第1 図は本発明の一実施例における音声認識装置の構成を示すプロック図、第2 図は第1 図の処理概念を説明するための状態図、第3 図は従来の音声認識装置の構成を示すプロック図である。

1 ……音声分析部、2 ……入力パターシメモリ、3 ……係準パターンメモリ、4 ……累赦距離計算部、5 ……距離比較部、6 ……最小距離配億部、7 …… しきい値配億部、8 …… 制御部。

代理人の氏名 弁理士 中 尾 敏 男 ほか1名

